

## Introduction aux arbres de décision

Liva Ralaivola

LIF, UMR 6166 CNRS  
Université de Provence  
liva.ralaivola@lif.univ-mrs.fr

14 janvier 2008



## Plan

### Induction d'arbres de décision

- Contexte
- Représentation par arbre de décision
- Algorithme d'apprentissage
- Choix d'un attribut
- Exemple

### Problématiques connexes

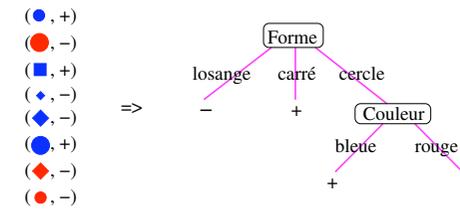
- Sur-apprentissage
- Valeurs continues
- Stabilisation de la variance : bagging
- Un peu de théorie

### Conclusion



## Aperçu

### Exemple



- ▶ Lecture d'un arbre ?
- ▶ Construction de l'arbre ?
- ▶ Régularisation/sur-apprentissage ?



## Plan

### Induction d'arbres de décision

- Contexte
- Représentation par arbre de décision
- Algorithme d'apprentissage
- Choix d'un attribut
- Exemple

### Problématiques connexes

- Sur-apprentissage
- Valeurs continues
- Stabilisation de la variance : bagging
- Un peu de théorie

### Conclusion



## Contexte

### Utilisation

- ▶ Classification supervisée (*pattern recognition*)
  - ▶  $S = \{(\mathbf{x}_1, y_1), \dots, (\mathbf{x}_\ell, y_\ell)\}$  ensemble d'apprentissage
  - ▶  $\mathbf{x}_i \in \mathcal{X}, y_i \in \mathcal{Y}$
- ▶ Utilisation
  - ▶ apprentissage (plutôt) rapide
  - ▶ interprétabilité du modèle
  - ▶ possible bruit sur les données
- ▶ Exemples dans ce cours
  - ▶  $\mathcal{X}$  espace de vecteurs d'attributs discrets
  - ▶ classification binaire



## Vocabulaire

### Définitions

- nœuds** chaque nœud correspond à une question sur un attribut et à un ensemble d'exemples
- branches** chaque branche part d'un nœud et correspond à une réponse possible à la question posée en ce nœud
  - ▶ CART [Breiman et al., 1984] : 2 branches par nœud
  - ▶ ID3 [Quinlan, 1986], C4.5 [Quinlan, 1993] : autant de branches que de valeurs possibles pour l'attribut étudié
- feuilles** nœuds d'où ne part aucune branche ; correspond à une classe



## Utilisation d'un arbre de décision

### Arbre $\mathcal{T}$ et $\mathbf{x}$ instance à classifier

La classification d'une instance se fait de la racine de  $\mathcal{T}$  vers les feuilles :

- ▶  $n \leftarrow$  racine de l'arbre
- ▶ Tant que  $\mathbf{x}$  n'atteint pas une feuille
  - ▶ poser la question associée à  $n$  sur  $\mathbf{x}$  (par exemple : "le  $i$ -ème attribut de  $\mathbf{x}$  est-il 1 ou 0 ?")
  - ▶  $n \leftarrow$  nœud vers lequel oriente la réponse à la question précédente
- ▶ fin tant que
- ▶ renvoyer la classe associée à la feuille identifiée



## Méthode TDIDT (1)

### Apprentissage

TDIDT : *Top Down Induction of Decision Tree*

- ▶ **Induction** : arbre de décision est un modèle **induit** à partir d'exemples d'apprentissage (comme pour les réseaux de neurones)
- ▶ **Top-Down** : l'algorithme d'apprentissage est dit **Top-Down** car il part d'un modèle (vide) qui est ajusté pour correspondre aux données (notion inverse : **Bottom-up**)
- ▶ Partitionnement **récuratif** de l'espace  $\mathcal{X}$
- ▶ Pour un nœud donné, une question ne peut porter sur un attribut qui a déjà servi dans un chemin menant à ce nœud



## Méthode TDIDT (2)

### Algorithme (Description Haut-niveau)

**méthode** *construit\_arbre(S)*

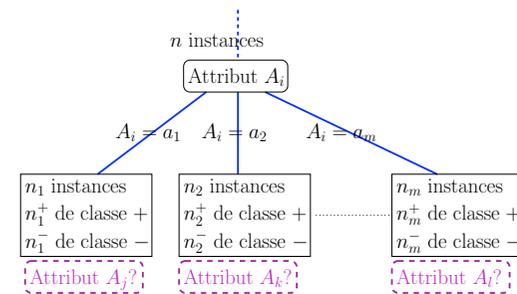
- ▶ si tous les exemples de  $S$  sont de la même classe ou bien il n'existe plus de question possible **alors**
  - ▶ créer une feuille de la classe majoritaire de ce nœud
- ▶ sinon
  - ▶ choisir la meilleure question pour créer un nœud :  $S$  est partitionné en  $S_1, \dots, S_m$  (e.g.  $m$  est le nombre de modalités que peut prendre l'attribut sur lequel porte la question)
    - ▶ pour  $i$  allant de 1 à  $m$  faire *construit\_arbre(S<sub>i</sub>)*



## Problématiques

### Question

Comment choisir à chaque étape de la construction la meilleure question (i.e. le meilleur attribut) à poser ?



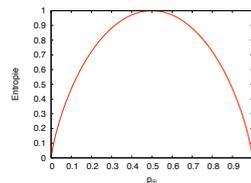
## Entropie (1/3)

Définition ([Shannon, 1948])

Soit  $C \in \mathcal{C}$  une v.a. discrète,  $\mathcal{C} = \{c_1, \dots, c_m\}$

- ▶  $p_i = P(C = c_i)$ ,  $p_i \geq 0$  et  $\sum_{i=1}^m p_i = 1$

- ▶ Entropie de  $p_1, \dots, p_m$  : 
$$I(p_1, \dots, p_m) = - \sum_{i=1}^m p_i \log_2 p_i$$



Cas binaire  $c_1 = +$ ,  $c_2 = -$

- ▶  $p_{\oplus} = P(C = +)$
- ▶  $p_{\ominus} = P(C = -) = 1 - p_{\oplus}$
- ▶  $I(p_{\oplus}, p_{\ominus}) = -p_{\oplus} \log_2 p_{\oplus} - (1 - p_{\oplus}) \log_2 (1 - p_{\oplus})$



## Entropie (2/3)

### Interprétations

- ▶ Entropie élevée  $\Leftrightarrow$  désordre
- ▶ Entropie faible  $\Leftrightarrow$  ordre
- ▶ Nombre minimum de bits pour coder la classe d'un exemple tiré au hasard dans  $S$
- ▶ Fournit une mesure de l'impureté d'un nœud/d'une feuille pour les arbres de décision



## Entropie (3/3)

### Intérêt pour l'induction d'arbres de décision

- ▶ Nœud contenant 9 exemples + et 5 exemples - :

$$\begin{aligned} I([9+, 5-]) &= I(9/14, 5/14) \\ &= -(9/14) \log_2(9/14) - (5/14) \log_2(5/14) \\ &= 0.940 \end{aligned}$$

- ▶ Nœud contenant 14 exemples + et 0 exemple -

$$\begin{aligned} I([14+, 0-]) &= -(14/14) \log_2(14/14) - (0/14) \log_2(0/14) \\ &= 0 \end{aligned}$$

degré d'impureté 0 (i.e. feuille)



## Maximisation du gain d'information (1/2)

### Choix d'un attribut $A_i$

Lors du développement de chaque nœud, choisir l'attribut  $A_i$  permettant le gain d'information le plus important avec

$$Gain(A_i) = I_0 - I(A_i)$$

où

- ▶  $I_0$  correspond à l'entropie de l'ensemble d'exemples correspondant au nœud étudié
- ▶  $I(A_i)$  correspond à l'entropie 'pondérée' du sous-arbre résultant du développement selon l'attribut  $A_i$



## Maximisation du gain d'information (2/2)

### Entropie pondérée selon l'attribut $A_i$

- ▶ si le nœud étudié contient  $n$  exemples et que  $A_i$  permet d'obtenir  $m$  nœuds,  $[n_1^+, n_1^-], \dots, [n_m^+, n_m^-]$  alors l'entropie pondérée du sous arbre obtenu en développant le nœud selon  $A_i$  est

$$I(A_i) = \sum_{j=1}^m \frac{n_j}{n} I([n_j^+, n_j^-])$$

avec  $n_j = n_j^+ + n_j^-$



## Construction d'un arbre de décision

### Exercice

Taille	Forme	Couleur	Classe
petit	cercle	bleu	+
grand	cercle	rouge	-
grand	carré	bleu	+
petit	losange	bleu	-
grand	losange	bleu	-
grand	cercle	bleu	+
grand	losange	rouge	-
petit	cercle	rouge	-

Montrer que

- ▶  $gain(taille) = 0.003$
- ▶  $gain(forme) = 0.454$
- ▶  $gain(couleur) = 0.347$

Construire l'arbre de décision

### Index de Gini $G$

Critère utilisable à la place de l'entropie :  $G = 2p_{\oplus}(1 - p_{\oplus})$



## Plan

### Induction d'arbres de décision

- Contexte
- Représentation par arbre de décision
- Algorithme d'apprentissage
- Choix d'un attribut
- Exemple

### Problématiques connexes

- Sur-apprentissage
- Valeurs continues
- Stabilisation de la variance : bagging
- Un peu de théorie

### Conclusion



## Sur-apprentissage (1/2)

### Constats

- ▶ Si l'ensemble des exemples d'apprentissage est consistant, c'est-à-dire si on n'a pas un même exemple étiqueté de deux façons différentes, alors l'apprentissage par arbre de décision permet d'obtenir une représentation avec des feuilles pures uniquement, i.e. il est possible de ne faire aucune erreur sur l'ensemble d'apprentissage
- ▶ Par ailleurs, le critère usuel d'arrêt d'apprentissage par arbre de décision correspond à l'obtention de feuilles pures uniquement ou bien l'impossibilité de développer l'arbre



## Sur-apprentissage (2/2)

### Conséquences des constats précédents

- ▶ L'apprentissage par arbre de décision peut conduire au phénomène de sur-apprentissage
- ▶ Les arbres obtenus peuvent être très grands et les feuilles ne contenir que peu d'instances

### Solution : élagage

- ▶ pré-élagage : un critère permet d'arrêter la construction de l'arbre avant l'obtention de l'arbre complet
- ▶ post-élagage : l'arbre complet est appris puis des branches de l'arbre sont coupées en fonction d'un critère donné



## Pré-élagage

### Critères d'arrêt du développement de l'arbre

- ▶ Nombre faible d'instances dans un nœud
- ▶ Gain d'information faible
- ▶ Test du  $\chi^2$  permettant de mesurer l'indépendance statistique de la population d'un nœud par rapport à une classe
- ▶ ...



## Post-élagage

### Critères guidant l'élagage de l'arbre

- ▶ Mesure sur un échantillon indépendant de l'erreur de classification : élaguer l'arbre tant que cette mesure ne croît pas
- ▶ Critère *ad hoc* type C4.5 de Quinlan



## Prise en compte de données numériques

### Problème

Tel que présenté, l'algorithme d'induction d'arbre de décision proposé ne permet pas de gérer des attributs numériques

### Exercice

Proposer une méthode introduisant des seuils permettant de classifier des instances contenant des attributs numériques.



## Bagging

### Objectif

- ▶ réduire la variance de l'arbre appris par rapport à l'échantillon d'apprentissage
- ▶ pour améliorer la généralisation

### Algorithme [Breiman 94]

$$S = \{(\mathbf{x}_1, y_1), \dots, (\mathbf{x}_\ell, y_\ell)\}$$

1. Tirer de  $S$  avec remplacement  $B$  échantillons  $S_1, \dots, S_B$  de taille  $\ell$
2. Apprendre  $B$  arbres de décision  $h_i$  sur  $S_1, \dots, S_B$
3. Prédire avec  $h(\mathbf{x}) = \frac{1}{B} \sum_{b=1}^B h_b(\mathbf{x})$



## Bornes d'erreur dépendant des données

### Theorem (Bartlett and Mendelson, 2002)

**Theorem 17** Let  $P$  be a probability distribution on  $\mathcal{X} \times \{-1, 1\}$ , and let  $H$  be a set of binary-valued functions defined on  $\mathcal{X}$ . Let  $T$  be the class of decision trees of depth no more than  $d$ , with decision functions from  $H$ . For a training sample  $(X_1, Y_1, \dots, X_n, Y_n)$  drawn from  $P^n$  and a decision tree from  $T$ , let  $\hat{P}_n(l)$  denote the proportion of all training examples which reach leaf  $l$  and are correctly classified. Then with probability at least  $1 - \delta$ , every decision tree  $t$  from  $T$  with  $L$  leaves has  $\Pr(y \neq t(x))$  no more than

$$\hat{P}_n(y \neq t(x)) + \sum_l \min(\hat{P}_n(l), c d G_n(H)) + \sqrt{\frac{c \ln(L/\delta)}{2n}}.$$

... avec

Quantité importante,  $G_n(F)$ , complexité Gaussienne (cf. également complexité de Rademacher) :

$$\hat{G}_n(F) = \mathbb{E} \left[ \sup_{f \in F} \left| \frac{2}{n} \sum_{i=1}^n g_i f(X_i) \right| \middle| X_1, \dots, X_n \right]$$

avec  $G_n(F) = \mathbb{E}[\hat{G}_n(F)]$



## Plan

### Induction d'arbres de décision

- Contexte
- Représentation par arbre de décision
- Algorithme d'apprentissage
- Choix d'un attribut
- Exemple

### Problématiques connexes

- Sur-apprentissage
- Valeurs continues
- Stabilisation de la variance : bagging
- Un peu de théorie

### Conclusion

## Résumé

### A retenir

- ▶ Interprétabilité du modèle par arbre de décision
- ▶ Méthode d'apprentissage TDIDT
  - ▶ entropie (Shannon)
  - ▶ élagage

### Non couvert

- ▶ arbres de régression
- ▶ apprentissage incrémental
- ▶ forêt d'arbres
- ▶ ...

### Weka

- ▶ Port de lentilles de contact (plusieurs classes)
- ▶ Reconnaissance de chiffres manuscrits (plusieurs classes + valeurs numériques)

## Exercice

### Construire l'arbre associé aux données [Mitchell, 1997]

Exemple	Prévision	Température	Humidité	Vent	Tennis
1	soleil	élevée	haute	faible	non
2	soleil	élevée	haute	fort	non
3	nuage	élevée	haute	faible	oui
4	pluie	moyenne	haute	faible	oui
5	pluie	basse	normale	faible	oui
6	pluie	basse	normale	fort	non
7	nuage	basse	normale	fort	oui
8	soleil	moyenne	haute	faible	non
9	soleil	basse	normale	faible	oui
10	pluie	moyenne	normale	faible	oui
11	soleil	moyenne	normale	fort	oui
12	nuage	moyenne	haute	fort	oui
13	nuage	élevée	normale	faible	oui
14	pluie	moyenne	haute	fort	non

-  [Breiman, L., Friedman, J., Olshen, R., and Stone, C. \(1984\). \*Classification and Regression Trees\*. Wadsworth and Brooks, Monterey, CA.](#)
-  [Mitchell, T. \(1997\). \*Machine Learning\*. McGraw Hill.](#)
-  [Quinlan, J. R. \(1986\). Induction of decision trees. \*Machine Learning\*, 1 :81–106.](#)
-  [Quinlan, J. R. \(1993\). \*C4.5 : Programs for Machine Learning\*. Morgan Kaufmann.](#)
-  [Shannon, C. E. \(1948\). A Mathematical Theory of Communication. \*The Bell System Technical Journal\*, 27 :379–423,623–656.](#)